

## Komplex tervezés/ szakdolgozat feladatok 2024/25

- Mitsubishi RV-2SDB ipari robot programozása, munkaterének beállítása és kommunikációjának kialakítása más eszközzel (jelenleg a robot beleütközik az alapot körülvevő részekbe, ezek beállítása, továbbá kommunikáció kialakítása PC és/vagy PLC-vel)
- Festo Robotino ver2. mobil robotok programozása, kommunikáció és digitális iker kialakítása (kamera képfeldolgozás, távolságérzékelő, valamint odometria alapján mozgásprogramozás, továbbá szimulációs környezet kialakítása, ahol nyomon lehet követni a mobil robotok mozgását, továbbá fordított irányban irányítani azt)
- Anyagmozgató rendszer digitális iker kialakítása (elsősorban CAD modellezés, majd utána PLC-hez kapcsolt szenzor és motor adatok összehangolása)

Érdeklődés esetén akos.cservernak(kukac)uni-miskolc.hu címen lehet érdeklődni a részletekről.

From:

<https://edu.iit.uni-miskolc.hu/> - Institute of Information Science - University of Miskolc

Permanent link:

[https://edu.iit.uni-miskolc.hu/tanszek:oktatas:komplex\\_tervezes:feladatok?rev=1726490840](https://edu.iit.uni-miskolc.hu/tanszek:oktatas:komplex_tervezes:feladatok?rev=1726490840)

Last update: **2024/09/16 12:47**

